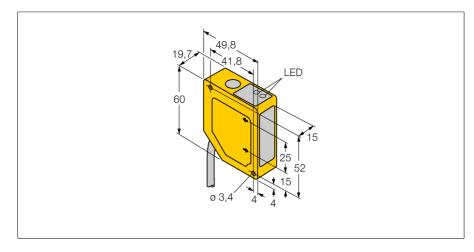


Capteur photoélectrique détecteur de triangulation à sortie digitale Q50AVN



Туре	Q50AVN
N° d'identification	3063874
1 didentification	3003674
Données optiques	
Fonction	()
Mode de fonctionnement	Triangulation
Source de lumière	Rouge
Longueur d'onde	685 nm
Portée	50150 mm
Insensibilité à la lumière ambiante	10 000 lux
Données électriques	
Tension de service U _B	1230 VDC
Consommation propre à vide I₀	≤ 70 mA
Fonction de sortie	N.O. / N.F., NPN
Fréquence de commutation	≤ 7 Hz
Retard à la disponibilité	≤ 2 s
Retard à la disponibilité	≤ 2000 ms
Temps de réponse typique	< 48 ms
Données mécaniques	
Format	Rectangulaire, Q50
Matériau de boîtier	Plastique, ABS/Polycarbonate

Données mécaniques	
Format	Rectangulaire, Q50
Matériau de boîtier	Plastique, ABS/Polycarbonate
Lentille	plastique, acrylique
Raccordement électrique	Câble, 2 m, PVC
Nombre de conducteurs	5
Section conducteur	0.5 mm²
Température ambiante	-10+55 °C
Mode de protection	IP67
Indication de l'état de commutation	LED, Jaune

Essais/Certificats

- suppression de premier et d'arrière-plan
- plage de détection 50...150 mm
- câble de 2 m, 5 pôles
- tension de service 12...30 VDC
- sortie digitale NPN
- temps de réponse de la sortie 64 ms

Principe de fonctionnement

Le principe de fonctionnement du Q50 s'est basé sur le principe de triangulation optique. L'émetteur et l'optique produisent une source lumineuse, qui est orientée sur un objet. Les rayons lumineux sont reflétés par l'objet, où une partie de la lumière diffuse tombe sur la lentille du récepteur du détecteur et ensuite sur un élément de récepteur PSD sensible à la position. La distance de l'objet au récepteur détermine l'angle par lequel la lumière touche l'élément de récepteur. Cet angle détermine à son tour où la lumière reflétée touche le récepteur PSD. Un microprocesseur analyse et compare la position de l'objet aux valeurs de position programmées et change le signal de sortie correspondant.

